

水下遙控潛航器(如圖 1 所示之 SEAMOR ROV)之功能在於提供較聲學影像更加之光學影像，以便進行目標物之驗證。由於水中之能見度較差，具靈活操控能力之潛航器可由多重角度觀測與驗證目標物。本計畫中潛水人員將於 ROV 驗證作業中，於現場待命，以便於 ROV 遭海床物質勾絞時，進行 ROV 脫困作業。此外，對於部分目標物將採用潛水人員驗證的方式，進行目標物驗證。

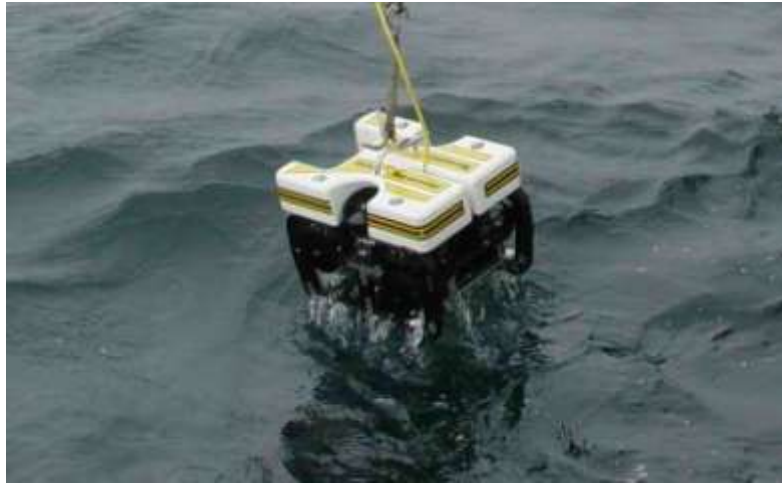


圖 1 SEAMOR 水下遙控潛航器(ROV)